

# 1 Equação da onda

Equação da onda em dimensão (espacial)  $n$ :

$$\square u := u_{tt} - \Delta_x u = F(x, t) \quad (\text{eq-O})$$

onde  $u = u(x, t)$  e  $x$  é um vetor em  $\mathbb{R}^n$ .

- O operador  $\square$  é dito **operador de D'Alembert**.
- A equação (eq-O) é sempre (normalmente) **hiperbólica**.

O **problema de valores iniciais em  $\mathbb{R}^n$**  para a eq. da onda é

$$\begin{cases} u_{tt} - \Delta_x u = F(x, t), \\ u(x, 0) = \phi(x), \\ u_t(x, 0) = \psi(x) : \end{cases} \quad (\text{PVI-O})$$

$u$  e  $u_t$  são fixadas no instante  $t = 0$ .

Podemos resolver apenas para  $t > 0$ , pois trocando  $t$  por  $-t$  o problema não muda.

Seja  $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$  um aberto conexo limitado e regular, de borda  $\partial\Omega$  e normal exterior  $n$ ,

O **problema misto em  $\Omega$**  (de valores iniciais e de fronteira) para a eq. da onda é

$$\begin{cases} u_{tt} - \Delta_x u = F(x, t), & x \in \Omega, t > 0, \\ u(x, 0) = \phi(x), & x \in \Omega, \\ u_t(x, 0) = \psi(x) & x \in \Omega, \\ u(x, t) = 0 & x \in \partial\Omega, t > 0. \end{cases} \quad (\Omega\text{-O})$$

## 2 A equação do calor

Equação do calor em dimensão (espacial)  $n$ :

$$u_t - \Delta_x u = F(x, t) \quad (\text{eq-C})$$

onde  $u = u(x, t)$  e  $x$  é um vetor em  $\mathbb{R}^n$ .

- O operador  $\partial_t - \Delta_x$  é dito **operador do calor**.
- A equação (eq-C) é sempre **parabólica**.

O **problema de valores iniciais em  $\mathbb{R}^n$**  para a eq. do calor é

$$\begin{cases} u_t - \Delta_x u = F(x, t), \\ u(x, 0) = \phi(x), \end{cases} \quad (\text{PVI-C})$$

$u$  apenas é fixadaa no instante  $t = 0$ .

OBS. trocando  $t$  por  $-t$  o problema muda:  $-u_t - \Delta_x u = F(x, -t)$ .

Seja  $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$  um aberto conexo limitado e regular, de borda  $\partial\Omega$  e normal exterior  $n$ ,

O **problema misto em  $\Omega$**  (de valores iniciais e de fronteira) para a eq. do calor é

$$\begin{cases} u_t - \Delta_x u = F(x, t), & x \in \Omega, t > 0, \\ u(x, 0) = \phi(x), & x \in \Omega, \\ u(x, t) = 0 & x \in \partial\Omega, t > 0. \end{cases} \quad (\Omega\text{-C})$$

## 2.1 Significado Físico

### Onda:

- **vibrações** (corda, varinha, membrana, ar..):
  - as condições iniciais representam posição e velocidade inicial.
- ( $\Omega$ -O) representa por exemplo a vibração de uma corda ( $\Omega = (a, b) \subseteq \mathbb{R}$ ) ou uma membrana ( $\Omega \subseteq \mathbb{R}^2$ ) com borda fixada  
Podemos também considerar diferentes condições em  $\partial\Omega$ :
  - $u(x, t) = h(x, t)$ : borda com movimento prescrito
  - $u_n(x, t) = 0$ : borda solta
  - $u_n(x, t) = h(x, t)$ : borda com força prescrita
- **Campos elétrico e magnético no vácuo**: Neste caso as condições iniciais representam as condições iniciais para o campo elétrico e o magnético ( $E_t = c^2 \text{rot } B$ ).

### Calor:

- **difusao** (calor ou poluente) num corpo ou no espaço todo: a condição inicial representa temperatura (ou concentração) inicial.
- ( $\Omega$ -C) representa por exemplo um corpo com temperatura 0 na borda.  
Podemos também considerar diferentes condições em  $\partial\Omega$ :
  - $u(x, t) = h(x, t)$ : borda com temperatura prescrita (P. de Dirichlet)
  - $u_n(x, t) = 0$ : borda isolada
  - $u_n(x, t) = h(x, t)$ : fluxo de calor prescrito na borda (P. de Neumann)
  - $\alpha(x)u(x, t) + u_n(x, t) = \beta(x)$  troca de calor com o ambiente externo (P. de Robin)

### 3 Energias

Considere uma solução de  $(\Omega-O)$  com  $F \equiv 0$ .

Então a quantidade

$$E(t) = \frac{1}{2} \int_{\Omega} (u_t^2 + |\nabla_x u|^2)$$

é conservada no tempo (o mesmo vale se  $u_n = 0$  em  $\partial\Omega$  no lugar de  $u = 0$ ).

$E$  representa a **energia total** contida no sistema:

- en cinética mais energia elástica no caso de vibrações de corpos
- energia eletromagnética no caso do campo eletromagnético

Ela se conserva nesta situação.

---

Considere uma solução de  $(\Omega-C)$  com  $F \equiv 0$ .

Então a quantidade

$$E(t) = \frac{1}{2} \int_{\Omega} u^2$$

é não crescente no tempo:

$$E'(t) = - \int_{\Omega} |\nabla u|^2 \leq 0$$

(o mesmo vale se  $u_n = 0$  em  $\partial\Omega$  no lugar de  $u = 0$ ).

Outra possibilidade é definir

$$E(t) = \frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla u|^2$$

também é não crescente no tempo:

$$E'(t) = - \int_{\Omega} u_t^2 \leq 0$$

(o mesmo vale se  $u_n = 0$  em  $\partial\Omega$  no lugar de  $u = 0$ ).

No caso do calor,  $E$  não representa uma **energia** física, mas é uma quantidade que nesta situação apenas pode decrescer.

Repare que isso significa que o tempo não pode ser invertido!

### 3.1 Unicidade

**Dos resultados de energia podemos obter resultados de unicidade:**

Sejam  $v, w$  soluções de

$$\begin{cases} u_{tt} - \Delta_x u = F(x, t), & x \in \Omega, t > 0, \\ u(x, 0) = \phi(x), & x \in \Omega, \\ u_t(x, 0) = \psi(x) & x \in \Omega, \\ u(x, t) = h(x, t) \quad [\text{ou } u_n(x, t) = h(x, t)] & x \in \partial\Omega, t > 0. \end{cases} \quad (3.1)$$

então  $d = v - w$  satisfaz

$$\begin{cases} u_{tt} - \Delta_x u = 0, & x \in \Omega, t > 0, \\ u(x, 0) = 0, & x \in \Omega, \\ u_t(x, 0) = 0 & x \in \Omega, \\ u(x, t) = 0 \quad [\text{ou } u_n(x, t) = 0] & x \in \partial\Omega, t > 0. \end{cases} \quad (3.2)$$

- então  $E(t) = \frac{1}{2} \int_{\Omega} (d_t^2 + |\nabla_x d|^2)$  é constante.
- Mas  $E(0) = 0$  pelas condições iniciais.
- Logo  $E(t) \equiv 0$  para todo  $t > 0$ .
- Então  $d(x, t) \equiv 0$  para todo  $t > 0$ .

Conclusão, **apenas uma solução do problema (3.1) pode existir.**

Sejam  $v, w$  soluções de

$$\begin{cases} u_t - \Delta_x u = F(x, t), & x \in \Omega, t > 0, \\ u(x, 0) = \phi(x), & x \in \Omega, \\ u(x, t) = h(x, t) \quad [\text{ou } u_n(x, t) = h(x, t)] & x \in \partial\Omega, t > 0. \end{cases} \quad (3.3)$$

então  $d = v - w$  satisfaz

$$\begin{cases} u_t - \Delta_x u = 0, & x \in \Omega, t > 0, \\ u(x, 0) = 0, & x \in \Omega, \\ u(x, t) = 0 \quad [\text{ou } u_n(x, t) = 0] & x \in \partial\Omega, t > 0. \end{cases} \quad (3.4)$$

- então  $E(t) = \frac{1}{2} \int_{\Omega} d^2$  é não crescente.
- Mas  $E(0) = 0$  pelas condições iniciais.
- Logo  $E(t) \equiv 0$  para todo  $t > 0$  (ela não pode ser negativa!).
- Então  $d(x, t) \equiv 0$  para todo  $t > 0$ .

Conclusão, **apenas uma solução do problema (3.3) pode existir.**

**Exercício:** analise o caso da condição na borda de tipo Robin:

- quando podemos dizer que a energia decresce?
- quando podemos dizer que a solução é única?

### 3.2 Energia para a onda em $\mathbb{R}^n$

**Definimos:**

- **Cone do passado** do ponto  $(x_0, t_0)$  a região

$$CP_{x_0, t_0} := \{(x, t) \in \mathbb{R}^n \times \mathbb{R} : t \leq t_0 - |x - x_0|\}$$

- **Cone do futuro** do ponto  $(x_0, t_0)$  a região

$$CF_{x_0, t_0} := \{(x, t) \in \mathbb{R}^n \times \mathbb{R} : t \geq t_0 + |x - x_0|\}$$

Derivada de uma integral em domínio variável

$$\frac{d}{dt} \left( \int_{B_{g(t)}} f dV \right) = \frac{d}{dt} \left( \int_0^{g(t)} d\tau \int_{\partial B_\tau} f dS \right) = g'(t) \int_{\partial B_{g(t)}} f dS. \quad (3.5)$$

**Teorema 3.1.** Se  $u \in C^2(\mathbb{R}^n \times [0, T])$  ( $n \geq 1$ ) e satisfaz

$$\begin{cases} u_{tt} - \Delta_x u = 0 & \text{em } \mathbb{R}^n \times [0, T], \\ u(x, 0) = u_t(x, 0) = 0 & \text{em } \overline{B_R(x_0)} \end{cases} \quad (3.6)$$

com  $R \leq T$ , então  $u \equiv 0$  em  $CP_{x_0, R}$ .

*Observação 3.2.* O teorema 3.1 implica nos seguintes importantes resultados.

- O problema (PVI-O) possui no máximo uma **única solução**
- A solução de (PVI-O) num ponto  $(x, t)$  depende apenas dos dados  $\phi, \psi$  e de  $F$  em  $CP_{x, t}$ .  
Viceversa, os dados  $\phi, \psi$  no ponto  $(x, 0)$  influenciam  $u$  apenas em  $CF_{x, 0}$  e  $F$  no ponto  $(x, t)$  influencia apenas em  $CF_{x, t}$ .
- **a velocidade de propagação das informações é finita**
- Se  $\phi, \psi$  e  $F$  possuem *suporte compacto*, então a solução  $u(\cdot, t)$  também terá suporte compacto para todo  $t > 0$ .

Neste caso podemos definir a **energia** da solução

$$E(t) = \frac{1}{2} \int_{\mathbb{R}^n} [u_t^2(\cdot, t) + |\nabla u(\cdot, t)|^2],$$

logo podemos calcular (o termo de borda será nulo)

$$\frac{d}{dt}E = \int_{\mathbb{R}^n} [u_t u_{tt} + \nabla u \cdot \nabla u_t] = \int_{\mathbb{R}^n} u_t \underbrace{(u_{tt} - \Delta u)}_{=F}. \quad (3.7)$$

Concluimos que **se  $F = 0$  e  $\phi, \psi$  têm suporte compacto então  $E$  é uma quantidade conservada.**

◁



## 4 A equação da onda homogênea em uma dimensão

Consideremos (PVI-O) com  $n = 1$  e com o parâmetro  $c^2$  que representa a velocidade de propagação das ondas:

$$\begin{cases} u_{tt} - c^2 u_{xx} = 0, \\ u(x, 0) = \phi(x), \\ u_t(x, 0) = \psi(x). \end{cases} \quad (4.1)$$

A solução completa é

$$u(x, t) = \frac{\phi(x + ct) + \phi(x - ct)}{2} + \frac{1}{2c} \int_{x-ct}^{x+ct} \psi(\xi) d\xi;$$

esta fórmula é dita **fórmula de D'Alambert** (para o caso homogêneo)

Da fórmula de D'Alambert podemos obter várias informações.

- Para ter solução de (4.1) de classe  $\mathcal{C}^2$  **os dados deverão ser pelo menos  $\phi \in \mathcal{C}^2$ ,  $\psi \in \mathcal{C}^1$** . Analogamente, dados  $\phi \in \mathcal{C}^k$ ,  $\psi \in \mathcal{C}^{k-1}$  implicarão em solução de classe  $\mathcal{C}^k$  ( $k \geq 2$ ).
- **A solução no ponto  $(x, t)$  depende:**
  - de  $\phi$  apenas nos dois pés das características por  $(x, t)$ ,
  - de  $\psi$  ao longo do segmento entre estes dois pontos,
- A solução com  $F = 0$  está na forma  $f(x + ct) + g(x - ct)$ , de fato as coordenadas características  $z = x + ct$  e  $w = x - ct$  levam a eq. na forma  $u_{zw} = 0$
- sabemos que a solução é única e que temos uma fórmula explícita, logo podemos deduzir da fórmula a **dependência contínua dos dados**.

## 5 A equação do calor homogênea em uma dimensão

Consideremos (PVI-C) com  $n = 1$ :

$$\begin{cases} u_t - u_{xx} = 0, \\ u(x, 0) = \phi(x), \end{cases} \quad (5.1)$$

São soluções da eq.  $u_t - u_{xx} = 0$ :

- translações de soluções,
- derivadas de soluções,
- combinações lineares de soluções, logo também integrais de soluções (limite de somas),
- composições de soluções com mapas da forma  $(x, t) \mapsto (ax, a^2t)$  com  $a > 0$ .

Procuramos solução na forma  $Q(x, t) = q\left(\frac{x}{2\sqrt{t}}\right)$  de

$$\begin{cases} u_t - u_{xx} = 0, \\ u(x, 0) = Sc(x) = \begin{cases} 0 & x < 0 \\ 1 & x > 0 \end{cases}. \end{cases} \quad (5.2)$$

Introduzimos a função *Erf* como

$$Erf(x) = \frac{2}{\sqrt{\pi}} \int_0^x e^{-\xi^2} d\xi :$$

a solução de (5.2) é (para  $t > 0$ )

$$\frac{1}{2} + \frac{1}{2} Erf\left(\frac{x}{2\sqrt{t}}\right) = \frac{1}{2} + \frac{1}{\sqrt{\pi}} \int_0^{\frac{x}{2\sqrt{t}}} e^{-r^2} dr = \frac{1}{\sqrt{\pi}} \int_{-\infty}^{\frac{x}{2\sqrt{t}}} e^{-r^2} dr .$$

$$\phi(x) = D \left( \int_{-\infty}^{\infty} \phi(\xi) Sc(x - \xi) d\xi \right) .$$

$$u(x, t) := D_x \left( \int_{-\infty}^{\infty} \phi(\xi) Q(x - \xi, t) d\xi \right) = \int_{-\infty}^{\infty} \phi(\xi) Q_x(x - \xi, t) d\xi \quad (5.3)$$

---

Observe que

$$\psi(x, t) := Q_x(x, t) = \frac{1}{2\sqrt{\pi t}} e^{-\frac{x^2}{4t}},$$

logo de (5.3) obtemos uma solução para (PVI-C):

$$u(x, t) = \int_{\mathbb{R}} \psi(x - \xi, t) \phi(\xi) d\xi = \int_{\mathbb{R}} \frac{1}{2\sqrt{\pi t}} e^{-\frac{(x-\xi)^2}{4t}} \phi(\xi) d\xi \quad (5.4)$$


---

Observemos que

- Podemos prolongar  $\psi$  a todo  $\mathbb{R}^2$ :

$$\psi(x, t) := \begin{cases} \frac{1}{2\sqrt{\pi t}} e^{-\frac{|x|^2}{4t}} & \text{se } x \in \mathbb{R}, t > 0, \\ 0 & \text{se } x \in \mathbb{R}^n, t \leq 0. \end{cases} \quad (5.5)$$

desta forma é singular na origem mas **está em  $C^\infty(\mathbb{R}^2 \setminus \{0\})$  e satisfaz a eq. do calor em todo  $\mathbb{R}^2 \setminus \{0\}$ .**

- $\psi$  é dita **Solução fundamental** (ou função fonte), da eq. do calor. Podemos interpretar "fisicamente"  $\psi$  como uma **solução gerada por uma fonte de calor pontiforme concentrada no instante  $t = 0$  e no ponto  $x = 0$ .**
- Para todo  $t > 0$ , a função  $\psi(\cdot, t)$  é uma **gaussiana, de integral unitário, centrada em  $x = 0$  e de variância  $\sigma^2 = 2t$ .**
- Resumindo: a fonte pontiforme gera uma distribuição de temperatura gaussiana, simétrica, de integral constante, centrada no ponto da fonte e variância que aumenta com o tempo (a temperatura se espalha).
- A solução (5.4) de (5.1) é de **classe  $C^\infty$  para todo  $t > 0$** . Existe para qualquer  $\phi$  integrável em  $\mathbb{R}$  (ou até com crescimento polinomial ou exponencial).
- A solução (5.4) no ponto  $(x, t)$  **depende de  $\phi$  em todo  $\mathbb{R}$ .**

## 5.1 Comparação Onda Calor em $\mathbb{R}$

### Na equação da onda

- as informações propagam com **velocidade finita**, ao longo das **curvas características**  $x = \pm ct$ .  
se  $\phi, \psi$  tem suporte compacto  $u(\cdot, t)$  também tem.
  - a condição inicial é **transportada sem perda**.
  - a solução tem **regularidade proporcional à regularidade de  $\phi, \psi$**
  - o **tempo é reversível**
  - **unicidade e dependência contínua dos dados**
- 

### Na equação do calor

- as informações propagam com **velocidade infinita**.  
Logo mesmo se  $\phi$  tem suporte compacto  $u(\cdot, t)$  não tem.
- a condição inicial **espalha, decai, disperde**.
- a solução tem **regularidade  $C^\infty$  até com  $\phi$  descontínua**.
- o **tempo não é reversível**: solução só para  $t > 0$
- não provamos unicidade e dependência contínua dos dados (não tem!)

## 6 Problema com fonte

Consideremos (PVI-O) com  $n = 1$  e com o parâmetro  $c^2$ :

$$\begin{cases} u_{tt} - c^2 u_{xx} = F(x, t), \\ u(x, 0) = \phi(x), \\ u_t(x, 0) = \psi(x). \end{cases}$$

A solução completa é

$$u(x, t) = \frac{\phi(x + ct) + \phi(x - ct)}{2} + \frac{1}{2c} \int_{x-ct}^{x+ct} \psi(\xi) d\xi + \frac{1}{2c} \int_0^t ds \int_{x-c(t-s)}^{x+c(t-s)} F(\xi, s) d\xi;$$

esta fórmula é dita **fórmula de D´Alambert** (completa).

Vemos que:

- a solução em  $x, t$  depende de  $F$  no cone do passado do ponto  $(x, t)$
- Para ter solução de classe  $\mathcal{C}^2$   $F$  **deverá ser pelo menos  $\mathcal{C}^1$** . Analogamente, para ter solução de classe  $\mathcal{C}^k$  ( $k \geq 2$ ) precisa  $F \in \mathcal{C}^{k-1}$ .
- de novo, sabemos que a solução é única e que temos uma fórmula explícita, logo podemos deduzir da fórmula a **dependência contínua dos dados**.

Consideremos (PVI-C) com  $n = 1$ :

$$\begin{cases} u_t - u_{xx} = F(x, t), \\ u(x, 0) = \phi(x), \end{cases} \quad (6.1)$$

A solução completa é

$$u(x, t) = \int_{\mathbb{R}} \psi(x - \xi, t) \phi(\xi) d\xi + \int_0^t ds \int_{\mathbb{R}} \psi(x - \xi, t - s) F(\xi, s) d\xi$$

Vemos que

- interpretação qualitativa: *a fonte de calor  $F(\xi, s)$  é como uma condição inicial posta no instante  $s$  que produz a solução  $\int_{\mathbb{R}} \psi(x - \xi, t - s) F(\xi, s) dx$  para  $t > s$  e todas estas soluções são sobrepostas.*
- Da fórmula podemos de novo observar a **velocidade infinita de propagação e a direção do tempo**: uma fonte de calor que aparece no instante  $T$  não pode influenciar os instantes anteriores mas influencia imediatamente o espaço todo a partir desse instante.

Usando separação de variáveis, chegamos ao resultado ( $N$  finito!)

Se, no caso do calor, a condição inicial for

$$u(x, 0) = \phi(x) = \sum_{n \in N} a_n \sin(nx), \quad (6.2)$$

então a (única) solução será

$$u(x, t) = \sum_{n \in N} a_n e^{-n^2 t} \sin(nx). \quad (6.3)$$

No caso da onda, com condições

$$u(x, 0) = \phi(x) = \sum_{n \in N} a_n \sin(nx), \quad u_t(x, 0) = \psi(x) = \sum_{n \in N} b_n \sin(nx) \quad (6.4)$$

teremos a (única) solução

$$u(x, t) = \sum_{n \in N} \left[ a_n \cos(nt) + \frac{b_n}{n} \sin(nt) \right] \sin(nx). \quad (6.5)$$

Se  $N = \mathbb{N}$  precisa discutir a convergência das séries.

## 7 Princípios do Máximo para o calor

Sejam  $U_T = \Omega \times (0, T)$ ,  $\Lambda_T = \Omega \times \{T\}$  e  $\Gamma_T = \partial U_T \setminus \Lambda_T$ :

$\Gamma_T$ , é chamada de **fronteira parabólica de  $U_T$** .

Temos o seguinte **princípio do máximo**:

**Teorema 7.1.** *Se  $u \in \mathcal{C}^2(U_T) \cap \mathcal{C}^0(\overline{U_T})$  satisfaz  $u_t - \Delta u \leq 0$  em  $U_T$ , então*

$$\max_{(x,t) \in \overline{U_T}} u(x,t) = \max_{(x,t) \in \Gamma_T} u(x,t). \quad (7.1)$$

*Se  $u_t - \Delta u \geq 0$  a afirmação (7.1) vale para os mínimos, e se  $u_t - \Delta u = 0$  valem as duas.*

Podemos deduzir do teorema 7.1 os seguintes resultados de **unicidade** e **dependência contínua dos dados**:

**Teorema 7.2.** *Se  $u_1, u_2 \in \mathcal{C}^2(U_T) \cap \mathcal{C}^0(\overline{U_T})$  são soluções do problema*

$$\begin{cases} u_t - \Delta_x u = F(x, t), & x \in \Omega, t \in (0, T), \\ u(x, 0) = \phi(x), & x \in \Omega, \\ u(x, t) = h & x \in \partial\Omega, t \in (0, T). \end{cases}$$

*com a mesma  $F$  e com dados, respectivamente,  $\phi_1, h_1$  e  $\phi_2, h_2$ , então*

$$\max_{\overline{U_T}} |u_1 - u_2| \leq \max \{|\phi_1 - \phi_2|, |h_1 - h_2|\}$$

*Em particular, a solução é única.*

*Estes resultados valem também se substituirmos  $T$  por  $+\infty$ , já que valem para todo  $T > 0$ .*