

1 Definição de integral (definida) de Riemann

Seja a seguir sempre $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ limitada (com $[a, b]$ limitado);
logo existem m, M tais que $m \leq f(x) \leq M$.

Definição: chamamos **Partição de $[a, b]$**
um conjunto finito de pontos da forma

$$\mathfrak{P} = \{x_0, \dots, x_n : a = x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_{n-1} < x_n = b\};$$

também denotamos por $\Delta x_i = x_i - x_{i-1}$ e $\Delta \mathfrak{P} = \max\{\Delta x_i\}$.

Dadas f e \mathfrak{P} definimos

Soma inferior associada a f e \mathfrak{P} :

$$s(f, \mathfrak{P}) = \sum_{i=1}^n m_i \Delta x_i, \text{ onde } m_i = \inf \{f(x) : x \in [x_{i-1}, x_i]\};$$

Soma superior associada a f e \mathfrak{P} :

$$S(f, \mathfrak{P}) = \sum_{i=1}^n M_i \Delta x_i, \text{ onde } M_i = \sup \{f(x) : x \in [x_{i-1}, x_i]\}.$$

Uma soma de Riemann associada a f e \mathfrak{P} :

$$\mathcal{S}_\xi(f, \mathfrak{P}) = \sum_{i=1}^n f(\xi_i) \Delta x_i, \text{ onde cada } \xi_i \in [x_{i-1}, x_i].$$

OBS: Vale $s(f, \mathfrak{P}) \leq \mathcal{S}_\xi(f, \mathfrak{P}) \leq S(f, \mathfrak{P})$ para qualquer \mathfrak{P} e quaisquer ξ_i .

Definição de integral:

Seja $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ limitada (com $[a, b]$ limitado);

- se $I := \sup_{\mathfrak{P}} s(f, \mathfrak{P}) = \inf_{\mathfrak{P}} S(f, \mathfrak{P}) = \lim_{\Delta \mathfrak{P} \rightarrow 0} \mathcal{S}_\xi(f, \mathfrak{P})$ dizemos que
 - f é Riemann integrável em $[a, b]$,
 - I é a **integral definida (de Riemann) de f em $[a, b]$:** $I = \int_a^b f;$
 - se $\sup_{\mathfrak{P}} s(f, \mathfrak{P}) \neq \inf_{\mathfrak{P}} S(f, \mathfrak{P})$ ou $\nexists \lim_{\Delta \mathfrak{P} \rightarrow 0} \mathcal{S}_\xi(f, \mathfrak{P})$ dizemos que
 - f não é Riemann integrável em $[a, b]$.
-

2 Teoremas de integrabilidade

(Seja $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ limitada, m, M tais que $m \leq f(x) \leq M$).

Teorema (caracterização da integrabilidade).

f é Riemann integrável em $[a, b]$ se e só se vale

$$\forall \varepsilon > 0 \quad \exists \mathfrak{P} : S(\mathfrak{P}) - s(\mathfrak{P}) < \varepsilon.$$

Em outras palavras,

$$\forall \varepsilon > 0 \quad \exists \mathfrak{P} : \sum_{i=1}^n (M_i - m_i) \Delta x_i < \varepsilon.$$

Teorema (integrabilidade das contínuas).

Se f é contínua em $[a, b]$ então f é Riemann integrável em $[a, b]$.

Teorema (integrabilidade das contínuas por partes).

Se $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ é limitada e contínua exceto em um número finito de pontos, então f é Riemann integrável em $[a, b]$.

Teorema (integrabilidade das monótonas).

Se $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ é monótona então f é Riemann integrável em $[a, b]$.

3 Algumas propriedades da integral

- se $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ é limitada e integrável, e $g : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ é tal que $\{x \in [a, b] : f(x) \neq g(x)\}$ contém um número finito de pontos, **então g é integrável e $\int_a^b f = \int_a^b g$.**
-

Sejam $f, g : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ limitadas e integráveis. Então

- 3) $\alpha f + \beta g$ é integrável e $\int_a^b (\alpha f + \beta g) = \alpha \left(\int_a^b f \right) + \beta \left(\int_a^b g \right)$, para todos $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$
 - 5) $|f|$ é integrável e $\left| \int_a^b f \right| \leq \int_a^b |f|$,
 - 6) fg é integrável
 - 1) $f \geq 0$ em $[a, b]$ implica $\int_a^b f \geq 0$.
 - 4) $f \geq g$ em $[a, b]$ implica $\int_a^b f \geq \int_a^b g$.
 - 2) $f = 0$ em $[a, b]$ implica $\int_a^b f = 0$.
 - $f \geq 0$ e contínua em $[a, b]$, com $\int_a^b f = 0$, implica $f = 0$ em $[a, b]$
-

Seja $f : D_f \rightarrow \mathbb{R}$ limitada.

- Se $[a, b] \subseteq D_f$ e f é integrável em $[a, b]$ e $[\alpha, \beta] \subseteq [a, b]$, **então f é integrável em $[\alpha, \beta]$.**
- Se $[a, b], [b, c] \subseteq D_f$ e f é integrável em $[a, b]$ e em $[b, c]$, **então f é integrável em $[a, c]$ e vale**

$$\int_a^c f = \int_a^b f + \int_b^c f$$

Definição:

Se f é integrável em $[a, b]$, definimos

$$\int_b^a f := - \int_a^b f \quad e \quad \int_a^a f := 0.$$

Desta maneira a fórmula $\int_a^c f = \int_a^b f + \int_b^c f$ vale seja qual for a ordem de a, b, c (desde que tudo faça sentido!).

4 Integral e área

- Seja $R \subseteq \mathbb{R}^2$ uma região do plano definida como

$$R = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x \in [a, b], 0 \leq y \leq f(x)\}$$

onde $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ é limitada, integrável e $f \geq 0$.

Então a área da região R é dada por

$$A_R = \int_a^b f$$

- Seja $R \subseteq \mathbb{R}^2$ uma região do plano definida como

$$R = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x \in [a, b], f(x) \leq y \leq 0\}$$

onde $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ é limitada, integrável e $f \leq 0$.

Então a área da região R é dada por

$$A_R = - \int_a^b f$$

- Seja $R \subseteq \mathbb{R}^2$ uma região do plano definida como

$$R = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x \in [a, b], 0 \leq y \leq f(x) \text{ ou } 0 \geq y \geq f(x)\}$$

onde $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ é limitada e integrável.

Então a área da região R é dada por

$$A_R = \int_a^b |f|$$

- Seja $R \subseteq \mathbb{R}^2$ uma região do plano definida como

$$R = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x \in [a, b], f(x) \leq y \leq g(x)\}$$

onde $f, g : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ são limitadas, integráveis e $f \leq g$.

Então a área da região R é dada por

$$A_R = \int_a^b g - f$$

- Seja $R \subseteq \mathbb{R}^2$ uma região do plano definida como

$$R = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x \in [a, b], f(x) \leq y \leq g(x) \text{ ou } g(x) \leq y \leq f(x)\}$$

onde $f, g : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ são limitadas e integráveis.

Então a área da região R é dada por

$$A_R = \int_a^b |g - f|$$

5 Teorema da média e teorema fundamental do calculo integral

Teorema (Teorema da média integral).

Se $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ é limitada e integrável (seja $m \leq f(x) \leq M$ em $[a, b]$) **então**

- $m \leq \frac{\int_a^b f}{b-a} \leq M$
- se f é também contínua **então existe** $c \in (a, b)$ **tal que**

$$\frac{\int_a^b f}{b-a} = f(c)$$

Definição

Seja $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ limitada e integrável e $c \in [a, b]$.
chamamos **Função integral** a função

$$F_c : [a, b] \rightarrow \mathbb{R} : x \mapsto \int_c^x f.$$

Observe que para outro ponto $d \in [a, b]$ vale $F_d(x) := \int_d^x f = \int_d^c f + F_c(x)$

Teorema.

Se $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ é limitada e integrável, $c \in [a, b]$ e

$$F_c : [a, b] \rightarrow \mathbb{R} : x \mapsto \int_c^x f$$

entao vale

- F_c é limitada e contínua
- se f é contínua em $p \in [a, b]$, **então** F_c é derivável em p e vale $F'_c(p) = f(p)$.

Definição

dadas $f, F : I \rightarrow \mathbb{R}$, sendo I intervalo, se $F' = f$ em I dizemos que F é **primitiva de f em I** .

Vale:

- se F é primitiva de f em I então $F + c$ também, $\forall c \in \mathbb{R}$;
- se F, G são primitivas de f em I então $F - G = \text{const}$

Teorema (Teorema Fundamental do Cálculo).

Se $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ é contínua, $c \in [a, b]$ e $F_c : [a, b] \rightarrow \mathbb{R} : x \mapsto \int_c^x f$ vale:

- F_c é derivável em $[a, b]$ e $F'_c = f$ em $[a, b]$, (i.e., F_c é primitiva de f em $[a, b]$).
- se G é uma primitiva de f em $[a, b]$ então $\int_a^b f = G(b) - G(a)$.
(notação: $G(b) - G(a) = [G]_a^b$)

Definição:

Indicaremos com $\int f$ a **integral indefinida de f** : a família (conjunto) de todas as primitivas de f (num certo intervalo fixado):

$$\int f = \left\{ \left(\int_a^x f \right) + k, k \in \mathbb{R} \right\}.$$

cuidado:

- $\int_a^b f$ é um número,
- $\int_a^x f$ é uma função,
- $\int f$ é uma família de funções.

6 Derivação da função integral

Seja $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ contínua (logo limitada e integrável), $c \in [a, b]$ e

$$\mathbf{F} : [\mathbf{a}, \mathbf{b}] \rightarrow \mathbb{R} : \mathbf{x} \mapsto \int_c^{\mathbf{x}} \mathbf{f}.$$

Então vale $\mathbf{F}'(\mathbf{x}) = \mathbf{f}(\mathbf{x})$ para todo $x \in [a, b]$.

Agora seja

$$\mathbf{G} : [\mathbf{a}, \mathbf{b}] \rightarrow \mathbb{R} : \mathbf{x} \mapsto \int_x^c \mathbf{f}.$$

Então vale $\mathbf{G}'(\mathbf{x}) = -\mathbf{f}(\mathbf{x})$ para todo $x \in [a, b]$.

Agora seja $g : [\alpha, \beta] \rightarrow [a, b]$ derivável e

$$\mathbf{G} : [\alpha, \beta] \rightarrow \mathbb{R} : \mathbf{x} \mapsto \int_c^{g(\mathbf{x})} \mathbf{f}.$$

Então vale $\mathbf{G}'(\mathbf{x}) = \mathbf{f}(g(\mathbf{x}))g'(\mathbf{x})$ para todo $x \in [\alpha, \beta]$.

Agora sejam $g, h : [\alpha, \beta] \rightarrow [a, b]$ deriváveis e

$$\mathbf{G} : [\alpha, \beta] \rightarrow \mathbb{R} : \mathbf{x} \mapsto \int_{h(\mathbf{x})}^{g(\mathbf{x})} \mathbf{f}.$$

Então vale $\mathbf{G}'(\mathbf{x}) = \mathbf{f}(g(\mathbf{x}))g'(\mathbf{x}) - \mathbf{f}(h(\mathbf{x}))h'(\mathbf{x})$ para todo $x \in [\alpha, \beta]$.

7 Volumes e Superfícies

Seja $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ contínua, com $f \geq 0$, e seja

$$R = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x \in [a, b], 0 \leq y \leq f(x)\}$$

O Volume do **sólido de rotação** obtido quando a região R roda ao redor do **eixo \vec{x}** é

$$V_{\vec{x}} = \int_a^b \pi f^2(x) dx$$

O Volume do **sólido de rotação** obtido quando a região R roda ao redor do **eixo \vec{y}** é (*assuma $a \geq 0$*)

$$V_{\vec{y}} = \int_a^b 2\pi x f(x) dx$$

Seja $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ contínua, com derivada contínua, e seja γ a curva dada pelo gráfico de f

O **comprimento de γ** é

$$c = \int_a^b \sqrt{1 + f'(x)^2} dx$$

A área da **superfície de rotação** obtida quando γ roda ao redor do **eixo \vec{x}** é (*assuma $f \geq 0$*)

$$A_{\vec{x}} = \int_a^b 2\pi \sqrt{1 + f'(x)^2} f(x) dx$$

A área da **superfície de rotação** obtida quando γ roda ao redor do **eixo \vec{y}** é (*assuma $a \geq 0$*)

$$A_{\vec{y}} = \int_a^b 2\pi x \sqrt{1 + f'(x)^2} dx$$

8 Posição, velocidade e aceleração

Sabemos que se $s(t)$ descreve a posição de uma partícula sobre uma reta em função do tempo então

- $v(t) := s'(t)$ representa a **velocidade**,
- $a(t) := v'(t) = s''(t)$ representa a **aceleração**,

Isso significa que

- s é uma primitiva de v , logo (TFC) $s(t) - s(t_0) = \int_{t_0}^t v$;
- v é uma primitiva de a , logo (TFC) $v(t) - v(t_0) = \int_{t_0}^t a$;

Obtemos então as fórmulas

- $\mathbf{v}(\mathbf{t}) = \mathbf{v}(\mathbf{t}_0) + \int_{\mathbf{t}_0}^{\mathbf{t}} \mathbf{a}(\tau) \, \mathbf{d}\tau$,
- $\mathbf{s}(\mathbf{t}) = \mathbf{s}(\mathbf{t}_0) + \int_{\mathbf{t}_0}^{\mathbf{t}} \mathbf{v}(\theta) \, \mathbf{d}\theta = \mathbf{s}(\mathbf{t}_0) + \int_{\mathbf{t}_0}^{\mathbf{t}} \left[\mathbf{v}(\mathbf{t}_0) + \int_{\mathbf{t}_0}^{\theta} (\mathbf{a}(\tau) \, \mathbf{d}\tau) \right] \mathbf{d}\theta$.

Podemos também definir o **espaço percorrido** entre t_0 e t como

$$\mathbf{e}(\mathbf{t}_0, \mathbf{t}) = \int_{\mathbf{t}_0}^{\mathbf{t}} |\mathbf{v}(\theta)| \, \mathbf{d}\theta.$$