

# 1 $\mathbb{R}^n$ , propriedades, topologia

**Lembrete:**

- Dados dois conjuntos  $A, B$  é dito **produto cartesiano de  $A$  com  $B$**  o conjunto

$$A \times B = \{(a, b) : a \in A, b \in B\}.$$

Em particular,

- $\mathbb{R} \times \mathbb{R} = \mathbb{R}^2 = \{(x, y) : x, y \in \mathbb{R}\}$ : podemos representar no plano.
- $\mathbb{R} \times \dots \times \mathbb{R} = \mathbb{R}^n = \{(x_1, x_2, \dots, x_n) : x_i \in \mathbb{R} \text{ para } i = 1, \dots, n\}$ : se  $n = 3$  posso representar no espaço, se  $n > 3$  não podemos desenhar.

**Notação:**

- $\hat{\mathbf{i}}_1 = (1, 0, \dots, 0)$ ,  $\hat{\mathbf{i}}_2 = (0, 1, 0, \dots, 0)$ , ...,  $\hat{\mathbf{i}}_n = (0, \dots, 0, 1) \in \mathbb{R}^n$  (versores canônicos)  
(no caso  $n = 2, 3$  indicaremos também por  $\hat{i}, \hat{j}, \hat{k}$ )

Se  $n > 1$ ,  $\mathbb{R}^n$  não é corpo, mas posso ver como **espaço vetorial com produto escalar** (**Espaço Euclidiano de dimensão  $n$** ):

- se  $\mathbf{x} = (x_1, \dots, x_n)$ ,  $\mathbf{y} = (y_1, \dots, y_n) \in \mathbb{R}^n$ ,  $\lambda \in \mathbb{R}$  definamos
  - $\mathbf{x} = \mathbf{y} \iff x_i = y_i$  para todo  $i = 1, \dots, n$ ,
  - $\mathbf{x} + \mathbf{y} = (x_1 + y_1, \dots, x_n + y_n) \in \mathbb{R}^n$ , (soma vetorial)
  - $\mathbf{x} - \mathbf{y} = (x_1 - y_1, \dots, x_n - y_n) \in \mathbb{R}^n$ ,
  - $\lambda \mathbf{x} = (\lambda x_1, \dots, \lambda x_n) \in \mathbb{R}^n$ , (múltiplo do vetor)
  - $\mathbf{x} \cdot \mathbf{y} = \langle \mathbf{x}, \mathbf{y} \rangle = x_1 y_1 + x_2 y_2 + \dots + x_n y_n \in \mathbb{R}$ , (produto escalar)
  - $\|\mathbf{x}\| = \sqrt{\langle \mathbf{x}, \mathbf{x} \rangle}$  (norma)
  - $d(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \|\mathbf{x} - \mathbf{y}\|$  (distância)
  - $\theta(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \arccos\left(\frac{\mathbf{x} \cdot \mathbf{y}}{\|\mathbf{x}\| \|\mathbf{y}\|}\right)$  (ângulo)
  - $\mathbf{x} \perp \mathbf{y} \iff \mathbf{x} \cdot \mathbf{y} = 0$  (perpendicularismo)

OBS: reveja as definições e propriedades de espaço vetorial, produto escalar, norma, distância: Guidorizzi ou livro de GA.

No caso  $n = 3$  (e  $n = 2$ ) podemos definir o **produto vetorial**:

$$\mathbf{x} \wedge \mathbf{y} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ x_1 & x_2 & x_3 \\ y_1 & y_2 & y_3 \end{vmatrix}$$

Propriedades (veja ex 11 p 107 Guidorizzi):

- $\mathbf{z} \cdot (\mathbf{x} \wedge \mathbf{y}) = \begin{vmatrix} z_1 & z_2 & z_3 \\ x_1 & x_2 & x_3 \\ y_1 & y_2 & y_3 \end{vmatrix}$
- $\mathbf{z} \cdot (\mathbf{x} \wedge \mathbf{y}) = \mathbf{y} \cdot (\mathbf{z} \wedge \mathbf{x}) = \mathbf{x} \cdot (\mathbf{y} \wedge \mathbf{z})$
- $\mathbf{x} \wedge \mathbf{y} = -\mathbf{y} \wedge \mathbf{x}$  (antisimetria)  
– logo também  $\mathbf{x} \wedge \mathbf{x} = 0$
- $(\mathbf{x} + \mathbf{y}) \wedge \mathbf{z} = \mathbf{x} \wedge \mathbf{z} + \mathbf{y} \wedge \mathbf{z}$
- $(\lambda \mathbf{x}) \wedge \mathbf{y} = \lambda(\mathbf{x} \wedge \mathbf{y})$
- $\mathbf{x} \cdot (\mathbf{x} \wedge \mathbf{y}) = 0 = \mathbf{y} \cdot (\mathbf{x} \wedge \mathbf{y})$ .    i.é,  $(\mathbf{x} \wedge \mathbf{y}) \perp \mathbf{x}, \mathbf{y}$

## Definições

Sejam  $\mathbf{x}_0 \in \mathbb{R}^n$  e  $\delta > 0$  (in  $\mathbb{R}$ ):

- **Bola aberta de centro  $\mathbf{x}_0$  e raio  $\delta$** :  $B_\delta(\mathbf{x}_0) = \{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n : d(\mathbf{x}, \mathbf{x}_0) < \delta\}$ ;
  - **Bola fechada de centro  $\mathbf{x}_0$  e raio  $\delta$** :  $\overline{B_\delta(\mathbf{x}_0)} = \{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n : d(\mathbf{x}, \mathbf{x}_0) \leq \delta\}$ ;
  - **Esfera de centro  $\mathbf{x}_0$  e raio  $\delta$** :  $S_\delta(\mathbf{x}_0) = \{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n : d(\mathbf{x}, \mathbf{x}_0) = \delta\}$ .
- 

Seja  $A \subseteq \mathbb{R}^n$  e  $\mathbf{p} \in \mathbb{R}^n$

- $\mathbf{p}$  é dito **ponto interior de  $A$**  se

$$\exists \delta > 0 : B_\delta(\mathbf{p}) \subseteq A;$$

- $\mathbf{p}$  é dito **ponto exterior de  $A$**  se

$$\exists \delta > 0 : B_\delta(\mathbf{p}) \cap A = \emptyset;$$

- $\mathbf{p}$  é dito **ponto de fronteira de  $A$**  se

$$\forall \delta > 0 \quad \exists \mathbf{q} \in B_\delta(\mathbf{p}) \setminus A \quad e \quad \exists \mathbf{r} \in B_\delta(\mathbf{p}) \cap A;$$

- $\mathbf{p}$  é dito **ponto de acumulação de  $A$**  se

$$\forall \delta > 0 \exists \mathbf{x} \in B_\delta(\mathbf{p}) \cap A \setminus \{\mathbf{p}\} .$$


---

Definimos

- $A$  é dito um **conjunto aberto** se todo seu ponto é ponto interior;
- $A$  é dito um **conjunto fechado** se seu complementar é aberto;
- $A$  é dito um **conjunto limitado** se existe  $\delta > 0$  tal que  $A \subseteq B_\delta(\mathbf{0})$ .
- **Vizinhança de  $\mathbf{x}_0$**  : um qualquer aberto que contenha  $\mathbf{x}_0$

**Teorema.**  $A$  é fechado  $\iff A$  contém todo seu ponto de acum.  $\iff A$  contém todo seu ponto de fronteira.

### Algumas notações

- $\partial A$ : **fronteira de  $A$**  (conj. dos pontos de fronteira)
- $\text{int}(A)$ : **interior de  $A$**  (conj. dos pontos interiores)
- $\bar{A}$ : **fecho de  $A$**  (i.é,  $A \cup \partial A$ )
- $A^c$ : **complementar de  $A$**

**Teorema** (Bolzano-Weierstrass). Se  $A \subseteq \mathbb{R}^n$  é limitado e possui infinitos elementos então ele possui pelo menos um ponto de acumulação.

## 2 Funções a valores vetoriais - curvas

Consideremos  $D \subseteq \mathbb{R}$  e

$$f : D \rightarrow \mathbb{R}^n : t \mapsto \mathbf{f}(t) = (f_1(t), f_2(t), \dots, f_n(t))$$

### 2.1 Limites e continuidade

Seja  $p$  um ponto de acumulação de  $D$ , e  $\mathbf{L} \in \mathbb{R}^n$ ,

- $\lim_{t \rightarrow p} \mathbf{f}(t) = \mathbf{L}$  significa

$$\forall \varepsilon > 0 \exists \delta > 0 \text{ tal que } t \in D \text{ e } 0 < |t - p| < \delta \text{ implica } \|\mathbf{f}(t) - \mathbf{L}\| < \varepsilon$$

- se a afirmação acima é falsa para todo  $\mathbf{L} \in \mathbb{R}^n$  dizemos que

$$\lim_{t \rightarrow p} \mathbf{f}(t) \text{ não existe}$$

**Teorema.**

$$\lim_{t \rightarrow p} \mathbf{f}(t) = \mathbf{L} \iff \lim_{t \rightarrow p} f_i(t) = L_i \text{ para } i = 1, \dots, n$$

Também podemos definir  $\lim_{t \rightarrow \pm\infty} \mathbf{f}(t) = \mathbf{L}$  como em cálculo 1.

---

Seja  $p \in D$  e de acumulação para  $D$

- dizemos que  **$f$  é contínua em  $p$** , se

$$\lim_{t \rightarrow p} \mathbf{f}(t) = \mathbf{f}(p)$$

- caso contrário, dizemos que  **$f$  é descontínua em  $p$** ,

(lembre que se  $p \notin D$ , *não se fala em continuidade ou descontinuidade*)

- se  **$f$  é contínua em  $p$**  para todo  $p \in A$  dizemos  **$f$  é contínua em  $A$**

- se  **$f$  é contínua em  $p$**  para todo  $p \in D$  dizemos  **$f$  é contínua**

## 2.2 Definição de derivada

Seja  $p \in D$  um ponto de acumulação de  $D$ .

- **Se existir**

$$\lim_{t \rightarrow p} \frac{\mathbf{f}(t) - \mathbf{f}(p)}{t - p} = \mathbf{L} \in \mathbb{R}^n,$$

então dizemos que

- **f é derivável em  $p$ ,**
  - **L é a derivada de f em  $p$ ;** notação:  $\mathbf{f}'(p) := \mathbf{L}$ .
- caso contrário, dizemos que **f não é derivável em  $p$ .**

- se **f** é derivável em  $p$  para todo  $p \in A$  dizemos **f é derivável em  $A$ ,**
- se **f** é derivável em  $p$  para todo  $p \in D$  dizemos **f é derivável.**

Podemos então definir uma nova função: a **função derivada de f** :

$$\mathbf{f}' : D_{\mathbf{f}'} \rightarrow \mathbb{R}^n : p \mapsto \mathbf{f}'(p)$$

onde  $D_{\mathbf{f}'} = \{p \in D : p \text{ é de acumul. de } D \text{ e } \mathbf{f} \text{ é derivável em } p\}$

Vale:

- **f** é derivável em  $p \iff f_i$  é derivável em  $p$  para todos  $i = 1, \dots, n$
- se **f** é derivável em  $p$  então **o gráfico da reta**  
 $\mathbf{r}(t) = \mathbf{f}(p) + \mathbf{f}'(p)(t - p)$   
**é a reta tangente em  $(p, \mathbf{f}(p))$  ao gráfico de f.**  
 i.é, a única reta tal que  $\frac{\mathbf{f}(t) - \mathbf{r}(t)}{t - p} \rightarrow 0$  quando  $t \rightarrow p$

**Propriedades (regras de cálculo de derivadas):**

Sejam,  $\mathbf{f}, \mathbf{g} : D \rightarrow \mathbb{R}^n$  e  $\lambda : D \rightarrow \mathbb{R}$  deriváveis (com  $D \subseteq \mathbb{R}$ )

$$- (\mathbf{f} + \mathbf{g})' = \mathbf{f}' + \mathbf{g}'$$

$$- (\mathbf{f} \cdot \mathbf{g})' = \mathbf{f}' \cdot \mathbf{g} + \mathbf{f} \cdot \mathbf{g}'$$

$$- (\lambda \mathbf{f})' = \lambda' \mathbf{f} + \lambda \mathbf{f}'$$

Sejam,  $\mathbf{f} : D \rightarrow \mathbb{R}^n$  e  $\lambda : C \rightarrow D$  deriváveis (com  $C, D \subseteq \mathbb{R}$ )

$$- [\mathbf{f} \circ \lambda]'(t) = \mathbf{f}'(\lambda(t))\lambda'(t)$$

## 2.3 Curvas

### Definição

Chamamos **Curva em  $\mathbb{R}^n$** : uma função contínua  $\gamma : I \rightarrow \mathbb{R}^n$  onde  $I$  é intervalo.

Definimos:

- **Traço da curva**: a imagem
- **equação paramétrica/vetorial da curva**: a lei

---

- Dizemos que a curva é **simples** se  $\gamma$  é injetora.
- Dizemos que a curva é **fechada** se  $I = [a, b]$  e  $\gamma(a) = \gamma(b)$ .
- Dizemos que a curva é **fechada simples** se fechada e  $\gamma|_{[a,b]}$  injetora.

---

- Dizemos que a curva é *derivável* se  $\gamma$  é derivável

Seja  $p \in I$ : se  $\gamma$  é derivável em  $p$  e  $\gamma'(p) \neq 0$  então

- $\gamma'(p)$  é um **vetor tangente ao traço**, no ponto  $\gamma(p)$
- $\hat{\mathbf{t}}(p) = \gamma'(p) / \|\gamma'(p)\|$  é um **vetor unitário tangente ao traço**, no ponto  $\gamma(p)$ .
- assim, o traço da curva (reta)  $\mathbf{r}(t) = \gamma(p) + \hat{\mathbf{t}}(p)t$  é uma **reta tangente ao traço de  $\gamma$**  no ponto  $\gamma(p)$ .
- Dizemos que a curva é **regular** se  $\gamma$  é derivável e  $\gamma' \neq 0$  em todo  $I$ : logo o traço possui reta tangente em todo ponto.

- 
- *Interpretação cinemática*:  $\gamma(t)$  pode representar o movimento de um corpo em  $\mathbb{R}^n$ :  $t$  representa o tempo e  $\gamma$  a posição. neste caso  $\gamma'$  é a velocidade vetorial,  $\gamma''$  é a aceleração vetorial.
  - Dizemos que a curva é **parametrizada pelo comprimento de arco** quando  $\|\gamma'\| = 1$  em todo ponto (traço percorrido com velocidade 1).



## 2.4 Coordenadas polares no plano

Representamos o ponto  $(x, y) \in \mathbb{R}^2$  como

$$\begin{cases} x = \rho \cos(\theta) \\ y = \rho \sin(\theta). \end{cases}$$

Cálculo de  $\rho$  e  $\theta$ :

$$\rho = \sqrt{x^2 + y^2},$$

$$\theta = 2k\pi + \begin{cases} \arctg(y/x) & \text{para } x > 0 \\ \arctg(y/x) + \pi & \text{para } x < 0 \\ \pi/2 & \text{para } x = 0, y > 0 \\ 3\pi/2 & \text{para } x = 0, y < 0 \\ q.q. & \text{para } x = 0, y = 0 \end{cases} \quad (k \in \mathbb{Z}).$$

Podemos usar para descrever curvas em  $\mathbb{R}^2$ :

a curva dada (em coordenadas polares) por  $\rho(\theta) = f(\theta) \geq 0$ ,  $\theta \in [a, b]$  é a curva de eq. paramétrica

$$\begin{cases} x = f(\theta) \cos(\theta) \\ y = f(\theta) \sin(\theta), \end{cases} \quad \theta \in [a, b].$$